

## **BAB V**

### **PENUTUP**

#### **5.1. Kesimpulan**

1. Penelitian ini telah berhasil membuat robot pelontar bola pingpong dengan teknik putaran spin, chop.
2. Hasil uji validitas ronot dinyatakan valid, tapi hasil uji reliabilitas robot dinyatakan tidak valid karena nilai Ri kurang dari 0.4.

#### **5.2. Saran**

1. Perlu ditambahkan fitur yang lebih baik agar alat lebih efektif untuk latihan.
2. Menggunakan mikro kontroler Arduino Mega untuk menambah fitur baru dan lebihn baik.

